

CURRICULUM VITAE

1. Informations Personnelles

NOM ET PRENOM : Teniou Samir

DATE ET LIEU DE NAISSANCE : 05/09/1984 à Constantine

NATIONALITE : Algérienne

ADRESSE PERSONNELLE : Cité du 20 Août 55, Bt D6, N°911, Constantine

ADRESSE PROFESSIONNELLE : Ecole Nationale Polytechnique de Constantine,
Ville Universitaire Ali Mendjeli, BP 75, A,
Nouvelle ville RP, Constantine 25000

TELEPHONE MOBILE: 06 62 37 18 87

E-MAIL: samir.teniou@enp-constantine.dz
teniousamir@gmail.com

2. Diplômes obtenus

2.1. En Graduation

Années 2002-2007 Ingéniorat d'État en Électronique, Option "Contrôle des Systèmes et Traitement du Signal", Université Mentouri Constantine

Intitulé du projet de fin d'étude "Commande des instabilités dans un compresseur axial", soutenu Juin 2007

2.2. En Post-Graduation

Années 2007-2009 Magistère en Électronique, Option "Contrôle des Systèmes et Traitement du signal", Université Mentouri Constantine

Intitulé du mémoire "Commande prédictive floue : Algorithmes et solution du problème d'optimisation", soutenu Décembre 2009

Années 2009-2013 Doctorat en Science en Électronique, Option "Contrôle des Systèmes et Traitement du Signal", Université Constantine 1

Intitulé de la thèse "Nouveau concept pour la mesure de débit multiphasique", soutenue Juin 2013

3. Activités d'enseignement

- Année 2009-2010 :** Enseignant Vacataire, Université Mentouri de Constantine
- Matières enseignées :** Département d'électronique : Automatique et informatique industrielle (travaux dirigés)
- Département d'électrotechnique : Automatique et Régulation II (travaux pratiques)
- Structure Tronc Commun des Sciences et Technologies : Informatique I (travaux pratique)
- Années 2010-2012 :** Enseignant Assistant (Teaching Assistant), Département de Génie Électrique, Institut du Pétrole d'Abu Dhabi, Émirats Arabes Unies
- Matières enseignées :** Commande par rétroaction (travaux pratiques), Automatique et Contrôle Industriel (travaux pratique), Microprocesseurs et Microcontrôleurs (travaux pratiques)
- Année 2012-2013 :** Enseignant Vacataire, Université Constantine 1
- Matières enseignées :** Département d'électronique : Anglais Technique (cours et travaux dirigés)
- Année 2013-2014 :** Maitre Assistant Classe B à l'Ecole Nationale Polytechnique de Constantine, Département d'Electronique, Electrotechnique et Automatique (E.E.A.). Détaché à l'université de Constantine 1.
- Matières enseignées :** Département d'électrotechnique : Automatique et informatique industriel 3 (cours et travaux dirigés), Commande des systèmes logique 2 (travaux pratiques)
- Département d'électronique : Anglais Technique (cours et travaux dirigés)
- Structure Tronc Commun des Sciences et Technologies : Les métiers en sciences et technologie (cours)
- Depuis Décembre 2014 :** Maitre de conférences classe "B" à l'Ecole Nationale Polytechnique de Constantine, Département E.E.A (Electronique, Electrotechnique, Automatique).
- Matières enseignées :** Mathématiques appliquées 1 et 2 (cours et travaux dirigés), Automatique 1 et 2 (Travaux dirigés et travaux pratiques), Electricité générale (travaux dirigés), Systèmes combinatoires et séquentiels 1 et 2 (travaux pratiques), Commande de systèmes échantillonnés (cours, travaux dirigés et travaux pratiques), Modélisation et identification (cours, travaux dirigés et travaux

4. Domaines d'intérêt

Problèmes inverses, Tomographie électrique, Tomographie magnétique, Algorithmes de reconstruction des image tomographiques, Optimisation

5. Publications

5.1. Revues internationales

1. **S. Teniou** and M. Meribout, A Pipelined Parallel Hardware Architecture for 2-D Real-Time Electrical Capacitance Tomography Imaging Using Interframe Correlation, *IEEE Transactions on Very Large Scale Integration (VLSI) Systems*, Vol. 25, Issue 4, pp. 1320-1328, Apr. 2017.
2. **S. Teniou** and M. Meribout, A Multimodal Image Reconstruction Method Using Ultrasonic Waves and Electrical Resistance Tomography, *IEEE Transactions On Image Processing*, Vol. 24, No 11, pp. 3512-3521, Nov. 2015.
3. E. A. Hosani, M. Meribout, A. Al-Durra, K. Al-Wahedi, and **S. Teniou**, A New Optical-Based Device for Online Black Powder Detection in Gas Pipelines, *IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement*, Vol. 63, No 9, pp. 2238-2252, Sep. 2014.
4. **S. Teniou**, M. Meribout, K. Al-Wahedi, A. Al-Durra, and E. Al-Hosani, A Near-Infrared-Based Magnetic Induction Tomography Solution to Improve the Image Reconstruction Accuracy in Opaque Environments, *IEEE Transactions on Magnetics*, Vol. 49, No 4, pp. 1361-1366, Apr. 2013.
5. **S. Teniou**, M. Meribout, and K. Belarbi, Real-time Reconstruction of Moving Objects in an Electrical Capacitance Tomography System using Inter-Frame Correlation, *IEEE Sensors Journal*, Vol. 12, No 7, pp. 2517-2525, Jul. 2012.
6. **S. Teniou**, and M. Meribout, A New Hierarchical Reconstruction Algorithm for Electrical Capacitance Tomography using a Relaxation Region-based Approach, *Measurement*, Vol. 45, Issue 4, pp. 683–690, May. 2012.
7. **S. Teniou**, M. Meribout, T. Al-Hanaei, F. Al-Zaabi, R. Banihashim, and S. Al-Ghafri, A New Constrained Hierarchical Reconstruction Method for Electrical Capacitance Tomography, *Flow Measurement and Instrumentation*, Vol. 23, Issue 1, pp. 66–75, Mar. 2012.
8. **S. Teniou**, and M. Meribout, Multiphase Flow Meters Principles and Applications: A Review, *Canadian journal on scientific and industrial research*, Vol. 2, No. 8, pp. 290-293, Nov. 2011.

5.2. Conférences internationales

1. **S. Teniou**, K. Belarbi, A stabilizing model fuzzy predictive control scheme for nonlinear deterministic systems, In Proc. 2016 IEEE International Conference on Fuzzy Systems (FUZZ-IEEE 2016), Vancouver, Canada, July 24-29, 2016.
2. **S. Teniou**, M. Meribout, A Multimodal Image Reconstruction Method Using Ultrasonic Waves and Electrical Impedance Tomography, In Proc. The Second International Conference on Electrical Engineering and Control Applications (ICEECA 2014), Constantine, Algeria, November 18-20, 2014.
3. **S. Teniou**, M. Meribout, Temporal Image Reconstruction in Electrical Tomography Using a Motion Estimation Based Approach, In Proc. 2012 IEEE International Instrumentation and Measurement Technology Conference, Graz, Austria, May 13-16, 2012.
4. **S. Teniou**, M. Meribout, An Ultrasonic-based Method for Improving the Image Accuracy in Electrical Tomography Imaging, In 2012 Measurement Science Conference (MSC 2012), Anaheim, CA, USA, March 19-23, 2012.
5. M. Meribout, and **S. Teniou**, A New Electrical Capacitance Tomography Method Using Online Pressure and Temperature Data Measurements, In UKSim 5th European Modelling Symposium On Mathematical Modelling and Computer Simulation (EMS2011), Madrid, Spain, November 16-18, 2011.
6. **S. Teniou**, and K. Belarbi, Analysis of Solution Procedures for Fuzzy Predictive Control, In Proc. 10th International Conference on Sciences and Techniques of Automatic control & Computer Engineering (STA'09), Hammamet, Tunisia, December 20-22, 2009.

6. Référé dans des revues

J'ai été désigné comme référé pour : IEEE Transactions on Fuzzy Systems, IEEE Transactions on Magnetics, IEEE Transactions on Cybernetics

7. Manifestations scientifiques

1. Membre du comité d'organisation pour la conférence "Second International Conference on Electrical Engineering and Control Applications (ICEECA 2014), Constantine, Algeria, November 18-20, 2014".
2. Membre du comité d'organisation pour la conférence "Third International Conference on Electrical Engineering and Control Applications (ICEECA 2017), Constantine, Algeria, November 21-23, 2017".

8. Projets de recherche

1. **Membre du projet intitulé**, "Modélisation et commande robuste des systèmes non linéaires incertains et optimisation de contrôleurs flous type1/type 2 utilisant les algorithmes méthaheuristiques", **Code** : J0200920130082, Université des frères Mentouri Constantine, projet CNEPRU.

9. Encadrement & Co-encadrement :

Projet fin d'étude (PFE) d'ingénierat :

- Bezia Ayoub et Hadjoudja Aissa, Etude et mise en œuvre d'une architecture de commande d'un robot manipulateur type industriel, Mémoire d'ingénierat, Juin 2017.
- Khalas Seif Eddine et Benchaita Hamza, Commande d'un quadrirotor, Juin 2017.
- Bouacha Khaoula et Hamadou Meroua, Conception et commande d'un robot mobile à 2 roues, Mémoire d'ingénierat (en cours)

10. Responsabilités pédagogiques et scientifiques

- Depuis Septembre 2014 : Membre du Comité Scientifique du département EEA de L'ENPC

11. Fonctions administratives

- Octobre 2014 - Octobre 2017 : Sous-directeur de la commission des œuvres sociales de L'ENPC
- Depuis Février 2017 : Membre du Conseil d'Administration de L'ENPC